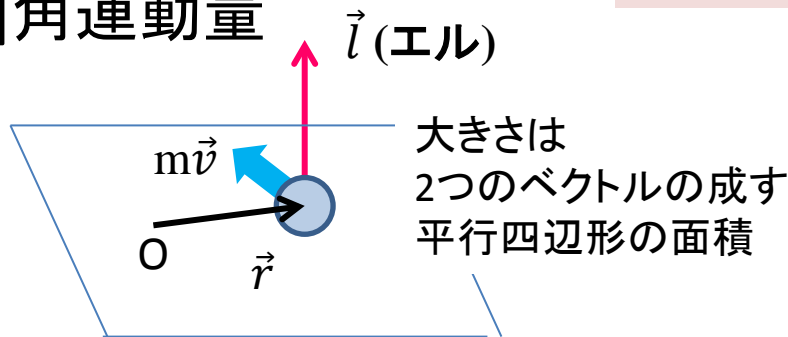


外積の時は特にベクトルを意識してください！

[7]角運動量



① 角運動量 \vec{l} (エル)

$$\vec{l} = \vec{r} \times \vec{p} = \vec{r} \times m\vec{v}$$

を時間 t で微分すると

$$\frac{d\vec{l}}{dt} = \frac{d}{dt}(\vec{r} \times \vec{p}) = \frac{d}{dt}(\vec{r} \times m\vec{v})$$

$$= \frac{d}{dt}(\vec{r}) \times m\vec{v} + \vec{r} \times \frac{d}{dt}(m\vec{v})$$

$$= \vec{v} \times m\vec{v} + \vec{r} \times m\vec{a}$$

$$= \vec{0} + \vec{r} \times \vec{F} = \underline{\vec{r} \times \vec{F}} \quad (3点)$$

($\because \vec{v} \times \vec{v} = 0$)
 これは
 力のモーメントに等しい

② $\vec{r} \times \vec{F} = \vec{0}$ はどんな時？

- 1) $\vec{r} = \vec{0}$ 静止しているとき
- 2) $\vec{F} = \vec{0}$ 力が加わっていないとき
- 3) $\vec{r} \parallel \vec{F}$ 位置と力ベクトルが平行の時
 - ・同じ方向の時は、等加速度運動
 - ・逆向きの時は、等速円運動

(ひとつ1点 計3点)

③ 等速円運動の l (大きさ) (3点)

円運動の場合、 $\vec{r} \perp \vec{v}$ なので
 l の大きさは、 r と mv でなす長方形の面積

$$|\vec{l}| = |\vec{r} \times m\vec{v}| = mrv = \underline{mr^2\omega} \quad \text{答え}$$

↑この問題は最後は
 大きさを問うていることに注意してください

この問題は基本的にベクトルではなく大きさの話です。

[8]ボーアモデルの角運動量

$$\left\{ \begin{array}{l} l = mr^2 \omega = \frac{h}{2\pi} n \quad \dots(1) \\ (n = 1, 2, 3, \dots) \quad \text{と仮定。} \end{array} \right.$$

hはプランク定数と呼ばれる数

運動方程式より

$$mr\omega^2 = \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r^2} \quad \dots(2)$$

変形して

$$mr^3\omega^2 = \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0} \quad \dots(3)$$

(1)の2乗/(3)より

$$mr = \frac{h^2 n^2}{4\pi^2} \frac{4\pi\epsilon_0}{e^2} \quad \dots(4)$$

したがって

$$r_n = \frac{h^2 \epsilon_0}{\pi m e^2} n^2 \quad \dots(5) \quad (3点)$$

エネルギーは

$$E = -\frac{1}{2} mr^2 \omega^2 \quad \dots(6)$$

(3)式/(5)式より

$$\begin{aligned} E_n &= -\frac{1}{2} mr^2 \omega^2 = -\frac{1}{2} \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r_n} \\ &= -\frac{1}{2} \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{\pi m e^2}{h^2 \epsilon_0 n^2} \\ &= -\frac{1}{8} \frac{m e^4}{\epsilon_0^2 h^2 n^2} \quad (3点) \end{aligned}$$

答え

答え (nに依存するので添え字がついている。解答の際なくてもよい)