

7 剛体の運動方程式（固定軸なし）

7.1 斜面上の剛体

- 回転軸が固定されていない（ただし方向は変わらない）剛体の運動
- xy 面内の断面が半径 r の円である剛体（円柱など）が角度 θ の斜面上で運動
- 斜面に平行に下向きに x 軸、垂直に下向きに y 軸（ z 軸が手前向き）
- 剛体の質量 M 、重心（円の中心）まわりの慣性モーメント I

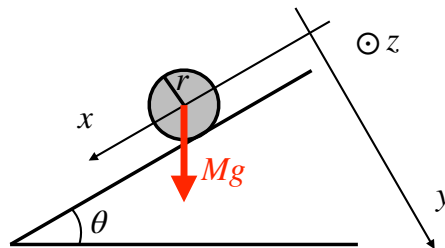


図 16: 斜面上の剛体。

- 重心の運動方程式

$$M \frac{d^2 \vec{R}}{dt^2} = \vec{F} \quad (121)$$

斜面横方向の運動なし (z 固定)

斜面から離れない (重力の y 成分と斜面の垂直抗力が釣り合い y 固定)

x 方向の運動方程式 (1 自由度)

$$M \frac{d^2 R_x}{dt^2} = F_x \quad (122)$$

- 回転の運動方程式

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{N} \quad (123)$$

回転軸は（移動するが）常に z 方向を向いているので、自由度は 1

$$I \frac{d\omega}{dt} = N_z \quad (124)$$

z 軸は手前方向、転がり落ちる回転が $\omega > 0$ (z 軸正に対して右回り)

7.2 滑り落ちる剛体（摩擦なし）

- 斜面の摩擦がない場合、剛体は斜面上を回転せずに滑り落ちる
- 重力の x 方向成分は $Mg \sin \theta$
- 運動方程式

$$M \frac{d^2 R_x}{dt^2} = Mg \sin \theta \quad \Rightarrow \quad \frac{d^2 R_x}{dt^2} = g \sin \theta \quad (125)$$

重心の運動は等加速度直線運動（加速度が $g \sin \theta$ で一定）



図 17: 斜面上の剛体にはたらく x 軸方向の力。左：摩擦なし、右：摩擦あり

7.3 転がり落ちる剛体（摩擦あり）

- 摩擦がある場合、剛体の接地点には x 方向負の向きに摩擦力 F がはたらく
- 重心の運動方程式

$$M \frac{d^2 R_x}{dt^2} = Mg \sin \theta - F \quad (126)$$

- 剛体にはたらく力のモーメント
重力の x 成分 $Mg \sin \theta$ は重心に作用：回転軸からの距離が 0 でモーメントを与えない
摩擦力 F は斜面との接地点に作用：軸からの距離は半径 r 、 \vec{r}_\perp と \vec{F} が直交するので

$$N_z = rF \quad (127)$$

- 回転の運動方程式

$$I \frac{d\omega}{dt} = rF \quad \Rightarrow \quad F = \frac{I}{r} \frac{d\omega}{dt} \quad (128)$$

- 重心運動の方程式 (126) から F を消去すると

$$M \frac{d^2 R_x}{dt^2} = Mg \sin \theta - \frac{I}{r} \frac{d\omega}{dt} \quad (129)$$

未知関数は $R_x(t)$ と $\omega(t)$ (2 自由度)

- 滑らずに転がり落ちる運動： R_x と ω が関係

- 速度 V_x の並進運動：重心の速度 V_x 、接地点の速度 V_x
- 角速度 ω の回転運動：重心の速度 0、接地点の速度 $-r\omega$
- 角速度 ω で回転しながら滑らずに速度 V_x で運動：2つの合成
重心の速度 V_x 、接地点が**滑らない場合**、接地点の速度は $V_x - r\omega = 0$

$$\Rightarrow V_x = r\omega \quad \Rightarrow \quad \frac{dV_x}{dt} = r \frac{d\omega}{dt} \quad \Rightarrow \quad \frac{d\omega}{dt} = \frac{1}{r} \frac{d^2 R_x}{dt^2}$$

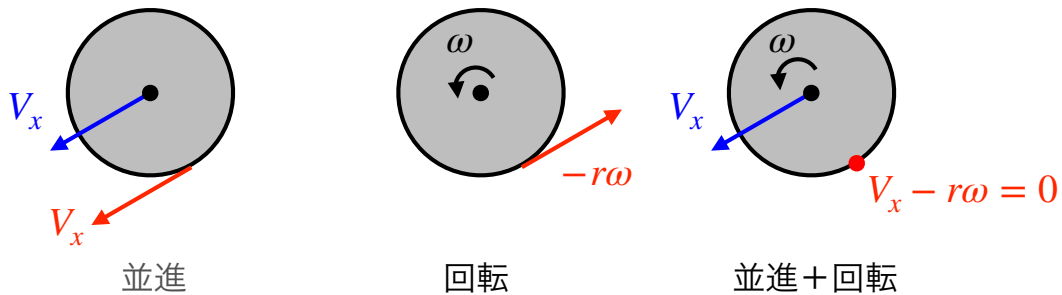


図 18: 並進 (左)、回転 (中)、転がり落ちる (右) 運動の重心と接地点の速度。

- 運動方程式 (129) は ω を消去すると

$$\begin{aligned} M \frac{d^2 R_x}{dt^2} &= Mg \sin \theta - \frac{I}{r^2} \frac{d^2 R_x}{dt^2} \\ \left(M + \frac{I}{r^2} \right) \frac{d^2 R_x}{dt^2} &= Mg \sin \theta \\ \frac{Mr^2 + I}{r^2} \frac{d^2 R_x}{dt^2} &= Mg \sin \theta \\ \frac{d^2 R_x}{dt^2} &= \frac{Mr^2}{Mr^2 + I} g \sin \theta \end{aligned}$$

- 摩擦なし (125) と比べると、加速度が

$$g \sin \theta \rightarrow \frac{Mr^2}{Mr^2 + I} g \sin \theta \tag{130}$$

と変化、分母の方が大きいので加速度は小さくなる

⇐ **回転運動にエネルギーが取られる**

慣性モーメントが大きい (回転しにくい) 剛体ほど加速度がより減少する

7.4 力学的エネルギーの保存

- 同じ問題を力学的エネルギー保存で考える

● 回転運動のエネルギー

- 1つの質点の回転運動 (質量 m 、半径 r 、角速度 ω)

$$\frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}\underbrace{mr^2}_{=I}\omega^2 = \frac{1}{2}I\omega^2 \quad (131)$$

- 剛体の回転運動

$$\frac{1}{2}\int dV\rho(\vec{r})v^2 = \frac{1}{2}\int dV\rho(\vec{r})\underbrace{r_{\perp}^2}_{=I}\omega^2 = \frac{1}{2}I\omega^2 \quad (132)$$

● 重心が速度 V で運動、角速度 ω で回転している剛体の力学的エネルギー

$$E = \frac{1}{2}MV^2 + \frac{1}{2}I\omega^2 \quad (133)$$

● 摩擦なし

- 回転しないので常に $\omega = 0$
- 初期状態は静止 ($V = 0$): $E = 0$
- 鉛直方向に h 滑り落ちたときの速度を V とすると、位置エネルギーを考慮して

$$E = 0 = \frac{1}{2}MV^2 - Mgh \quad (134)$$

- 速度

$$\frac{1}{2}MV^2 = Mgh \Rightarrow V^2 = 2gh \quad (135)$$

● 摩擦あり

- 滑らずに転がり落ちる場合、力の方向に変位がないので摩擦は仕事をしない
- 半径 r の剛体が滑らずに回転する場合の関係 $V = r\omega$ より

$$E = \frac{1}{2}MV^2 + \frac{1}{2}I\frac{V^2}{r^2} = \frac{1}{2}\left(M + \frac{I}{r^2}\right)V^2 = \frac{1}{2}\frac{Mr^2 + I}{r^2}V^2$$

- 初期状態は静止して ($V = 0$) 回転していない ($\omega = 0$) とすると $E = 0$
- 鉛直方向に h 転がり落ちたときの速度を V とすると、

$$E = 0 = \frac{1}{2}\frac{Mr^2 + I}{r^2}V^2 - Mgh \quad (136)$$

- 速度

$$\frac{1}{2}\frac{Mr^2 + I}{r^2}V^2 = Mgh \Rightarrow V^2 = 2gh\frac{Mr^2}{Mr^2 + I} \quad (137)$$

摩擦なし (135) と比べると、加速度が変化したように見える

$$g \rightarrow \frac{Mr^2}{Mr^2 + I}g \quad (138)$$

● 力学的エネルギー保存の結果は斜面の角度、形状によらない