

11 波動方程式

11.1 連続自由度の振動

- N 自由度の振動の運動方程式

$$m \frac{d^2 u_j}{dt^2} = k(u_{j+1} + u_{j-1} - 2u_j) \quad (j = 0, 1, \dots, N, N+1) \quad (183)$$

- ばねの長さが無限に小さい場合、質点は連続的に分布 → 波動の媒質とみなせる

- **連続極限**：質点間の距離 $a \rightarrow 0$ の極限を考える

このとき質点の数 $N \rightarrow \infty$ として連続体の長さ $L = a(N+1)$ を一定に保つ

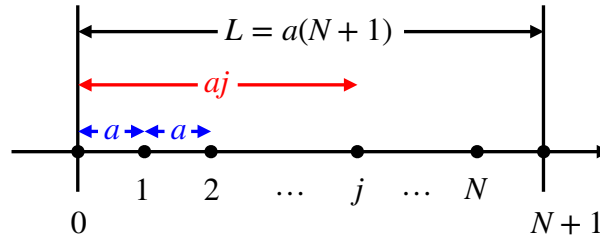


図 26: N 自由度系の質点の左端からの距離。

- 左端から j 番目の質点までの距離 → 左端から測った媒質の位置座標 x

$$aj \quad (0 \leq j \leq N+1) \quad \rightarrow \quad x \quad (0 \leq x \leq L) \quad (184)$$

- 変位の表記： j 番目の質点の変位 → 位置 x の媒質の変位

$$u_j(t) \rightarrow u(x, t) \quad (185)$$

- 境界条件：連続体の端で変位は 0

$$u_0(t) = 0 \quad \rightarrow \quad u(0, t) = 0 \quad (186)$$

$$u_{N+1}(t) = 0 \quad \rightarrow \quad u(L, t) = 0 \quad (187)$$

- 時間微分：変位 $u(x, t)$ は位置 x と時間 t の関数なので、 t に関する偏微分になる
偏微分 $\partial/\partial t$ については補足参照

$$\frac{d^2 u_j(t)}{dt^2} \rightarrow \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} \quad (188)$$

- 空間微分： $aj = x$ のとき $a(j+1) = x+a$ 、 $a(j-1) = x-a$

$$\frac{u_{j+1}(t) + u_{j-1}(t) - 2u_j(t)}{a^2} = \frac{u(x+a, t) + u(x-a, t) - 2u(x, t)}{a^2} \rightarrow \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} \quad (189)$$

証明： $f(x \pm \Delta, y)$ を x, y のまわりで Taylor 展開すると

$$\begin{aligned} f(x \pm \Delta, y) &= f(x, y) \pm \Delta \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} + \frac{1}{2!} (\pm \Delta)^2 \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} + \mathcal{O}(\Delta^3) \\ &= f(x, y) \pm \Delta \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} + \frac{1}{2} \Delta^2 \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} + \mathcal{O}(\Delta^3) \end{aligned}$$

であるので

$$\begin{aligned} &f(x + \Delta, y) + f(x - \Delta, y) - 2f(x, y) \\ &= f(x, y) + \Delta \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} + \frac{1}{2} \Delta^2 \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} \\ &\quad + f(x, y) - \Delta \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} + \frac{1}{2} \Delta^2 \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} - 2f(x, y) + \mathcal{O}(\Delta^3) \\ &= \Delta^2 \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} + \mathcal{O}(\Delta^3) \end{aligned}$$

となり、

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta, y) + f(x - \Delta, y) - 2f(x, y)}{\Delta^2} = \lim_{\Delta \rightarrow 0} \left[\frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} + \mathcal{O}(\Delta) \right] = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2}$$

- (位相) 速度 v : ばね定数と質量の極限 (次元は LT^{-1})

$$\frac{ka^2}{m} \rightarrow v^2 \quad (190)$$

- N 自由度の運動方程式 → **波動方程式** (1次元)

$$\begin{aligned} m \frac{d^2 u_j}{dt^2} &= k(u_{j+1} + u_{j-1} - 2u_j) \\ \frac{d^2 u_j}{dt^2} &= \frac{ka^2}{m} \frac{u_{j+1} + u_{j-1} - 2u_j}{a^2} \\ \rightarrow \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} &= v^2 \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} \end{aligned} \quad (191)$$

線形偏微分方程式：重ね合わせの原理が成立

11.2 波動方程式の一般解

- 一般解は無限個の基準振動の重ね合わせ
- N 自由度の基準振動

$$u_j(t) = C_j \cos(\omega t + \phi) \quad (j = 0, 1, 2, \dots, N, N+1) \quad (192)$$

連続自由度の基準振動 (フーリエ変換、モード展開)

$$u(x, t) = C(x) \cos(\omega t + \phi) \quad (0 \leq x \leq L) \quad (193)$$

- 波動方程式に代入

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2[C(x) \cos(\omega t + \phi)]}{\partial t^2} &= v^2 \frac{\partial^2[C(x) \cos(\omega t + \phi)]}{\partial x^2} \\ C(x)[- \omega^2 \cos(\omega t + \phi)] &= v^2 \cos(\omega t + \phi) \frac{d^2 C(x)}{dx^2} \\ -\omega^2 C(x) &= v^2 \frac{d^2 C(x)}{dx^2} \\ \frac{d^2 C(x)}{dx^2} &= -\left(\frac{\omega}{v}\right)^2 C(x)\end{aligned}$$

(引数が x のみになったら偏微分を常微分で置き換えて良い)

境界条件：任意の時刻 t で $u(0, t) = u(L, t) = 0$ なので

$$C(0) = C(L) = 0 \quad (194)$$

- 振幅 $C(x)$ の解 (\bar{C} は実数の積分定数) :

$$C(x) = \bar{C} \sin(px), \quad p = \frac{\omega}{v} \quad (195)$$

初期位相 ($px + \varphi$ の φ) は $C(0) = 0$ を満たすように選んだ

振動数 ω は p で決まる \rightarrow **p に対する条件**を調べる

- 境界条件 (194) : $x = 0$ では $C(0) = \bar{C} \sin(0) = 0$ より OK、 $x = L$ では

$$C(L) = \bar{C} \sin(pL) \quad (196)$$

これが0になるには、 $\bar{C} = 0$ は自明な解なので、

$$\sin(pL) = 0 \quad \Rightarrow \quad pL = n\pi, \quad n: \text{整数} \quad (197)$$

$$p = \frac{n\pi}{L} \quad (198)$$

$n = 0$ は自明な解、 $n < 0$ は $n > 0$ で表現できるので

$$p^{(n)} = \frac{n\pi}{L}, \quad n = 1, 2, 3, \dots \quad (199)$$

n に上限がない：無限個の $p^{(n)}$ とそれに対応する基準振動

- $p^{(n)}$ は**波数**、長さの逆数の次元

波長：位置 x と $x + \lambda^{(n)}$ の変位が同じになる長さ

$$\bar{C}^{(n)} \sin(p^{(n)}x) = \bar{C}^{(n)} \sin[p^{(n)}(x + \lambda^{(n)})] = \bar{C}^{(n)} \sin(p^{(n)}x + p^{(n)}\lambda^{(n)}) \quad (200)$$

$$\lambda^{(n)} = \frac{2\pi}{p^{(n)}} = \frac{2L}{n} \quad (201)$$

n ごとに異なる波長の基準振動になっている

- 基準振動 ($n = 1, 2, 3, \dots$)

$$u^{(n)}(x, t) = \bar{C}^{(n)} \sin(p^{(n)}x) \cos(\omega^{(n)}t + \phi^{(n)}) \quad (0 \leq x \leq L) \quad (202)$$

$$p^{(n)} = \frac{n\pi}{L}, \quad \omega^{(n)} = p^{(n)}v = \frac{n\pi}{L}v \quad (203)$$

これは波動方程式 (191) を満たしている

- **一般解**：基準振動の重ね合わせ

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} u^{(n)}(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} \bar{C}^{(n)} \sin(p^{(n)}x) \cos(\omega^{(n)}t + \phi^{(n)}) \quad (0 \leq x \leq L) \quad (204)$$

積分定数は $(\bar{C}^{(n)}, \phi^{(n)})$ で合計無限個

11.3 進行波と定在波

- 基準振動は位相 $\omega^{(n)}t + \phi^{(n)}$ がどの x でも同じ：位相がそろった**定在波**
- **進行波**：速度 v 一定で変位が伝播する波

- 速度 $v = \omega/p > 0$ で x 軸正の向きに進む波 (A ：振幅、 ϕ ：初期位相)

$$\begin{aligned} u_+(x, t) &= A \sin(\omega t - px + \phi) \\ &= A \sin[(\omega t + \phi) - px] \\ &= A[\sin(\omega t + \phi) \cos(px) - \cos(\omega t + \phi) \sin(px)] \end{aligned}$$

- 速度 $v = -\omega/p < 0$ で負の向きに進む波

$$\begin{aligned} u_-(x, t) &= A \sin(\omega t + px + \phi) \\ &= A[\sin(\omega t + \phi) \cos(px) + \cos(\omega t + \phi) \sin(px)] \end{aligned}$$

- 速度の大きさ：波動方程式よりどちらも $v^2 = (\omega/p)^2$
- 進行方向は $t = 0$ と $t \neq 0$ での変位の平行移動からわかる（補足参照）
- 進行波は $\cos(px)$ の項を含む：境界条件 $u(0, t) = 0$ を満たしていない
- u_+ と u_- の重ね合わせ（線形結合）

$$-u_+(x, t) + u_-(x, t) = 2A \sin(px) \cos(\omega t + \phi)$$

基準振動と同じ関数形：位相がそろった定在波は進行波の重ね合わせで表現できる