

15 離散対数問題

p を素数とする. p と互いに素な整数 a, b が与えられたとき,

$$a \equiv b^n \pmod{p}$$

を満たす整数 n を (もし存在すれば) 求める問題を, 離散対数問題 (discrete logarithm problem, DLP) という. このとき, n を b を底とする a の離散対数 (discrete logarithm) という.

より一般に, G を群として, 与えられた $a, b \in G$ に対して, $a = b^n$ を満たす整数 n を求める問題を離散対数問題という. 上の問題は $G = (\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^\times$ の場合である.

以下では, $a = b^n$ を満たす n が存在することは既知として, n を求めるアルゴリズムを考える. b の位数を N とすると, b が生成する G の部分群 $\langle b \rangle = \{b^k \mid k \in \mathbb{Z}\}$ は位数 N の巡回群である. G を $\langle b \rangle$ と置き換えることで, G は位数 N の巡回群, b は G の生成元であり, $a \in G$ と仮定してよい. このとき, $a = b^n$ を満たす整数 n は N を法としてただ 1 つ定まることに注意する. また, e を G の単位元とする.

素朴な方法

b, b^2, b^3, \dots と計算していき, a に一致するまで続ける. $N = \#G$ なので, $n \leq N$ で $a = b^n$ となり n が見つかる. 最悪の場合 $N - 1$ 回の群演算が必要である. この方法は G が有限群であれば, b の位数が不明な場合や, $a = b^n$ かどうか事前に分からない場合も使用できる.

ρ 法

一様に $a^{m_i} b^{n_i} \in G$ を生成することで離散対数問題を解くことを考える. 群 G を 3 個の同程度の大きさの集合 S, T, U に分割する. すなわち, $G = S \cup T \cup U$, $S \cap T = T \cap U = U \cap S = \emptyset$ とする. 写像 $f: G \times (\mathbb{Z}/N\mathbb{Z})^2 \rightarrow G \times (\mathbb{Z}/N\mathbb{Z})^2$ を

$$f(g, x, y) = \begin{cases} (ag, x + 1, y) & (g \in S) \\ (g^2, 2x, 2y) & (g \in T) \\ (bg, x, y + 1) & (g \in U) \end{cases}$$

で定義する. 初期値を $(c_1, m_1, n_1) = (e, 0, 0)$ として, $(c_{i+1}, m_{i+1}, n_{i+1}) = f(c_i, m_i, n_i)$ と定める. このとき, $c_i = a^{m_i} b^{n_i}$ ($i = 1, 2, \dots$) である. もし $i \neq j$ に対して $c_i = c_j$ となり, $\gcd(m_i - m_j, N) = 1$ ならば, $(m_i - m_j)n \equiv n_j - n_i \pmod{N}$ から n を求めることができる. この方法によって, 高確率で $O(\sqrt{N})$ 回の群演算で n が求まる. フロイドの周期発見法を用いることで比較回数を $O(\sqrt{N})$ 回とし, 記憶領域の大きさを $O(1)$ にすることができる.

BSGS 法 (baby-step giant-step method)

$m = \lceil \sqrt{N} \rceil$ とする. $a = b^n$ となる n を $0 \leq n < N$ の範囲で取ったとすると, $n = mq + r$ となる整数 $0 \leq q, r < m$ が存在する. このとき, $ab^{-r} = (b^m)^q$ となっている. 逆に, この式を満たす q と r が見つければ n が求まる.

そこで, まず集合 $S = \{ab^{-r} \mid 0 \leq r < m\}$ を計算する. 次に, $q = 0, 1, \dots, m-1$ に対して, $(b^m)^q$ を計算して S 内で探す. 一致するとき, $ab^{-r} = (b^m)^q$ より, $n = mq + r$ を得る.

この方法は $O(\sqrt{N})$ 回の群演算と, 大きさ $O(\sqrt{N})$ の記憶領域を必要とする. また, S 内での探索にソートと 2 分探索, またはハッシュ表が用いられる. ソートと 2 分探索を用いる場合は G 上の全順序が, ハッシュ表を用いる場合は G 上定義されたハッシュ関数がそれぞれ必要である.

BSGS 法は, b の位数そのものではなく, b の位数の上界 N が既知である場合も同様に使用できる. この性質から, 群 G の位数計算に BSGS 法を用いることもある.

ポーリッヒ・ヘルマンのアルゴリズム

ポーリッヒ・ヘルマンのアルゴリズム (Pohlig-Hellman algorithm) では, N の素因数分解 $N = p_1^{e_1} p_2^{e_2} \cdots p_r^{e_r}$ が既知であるとする. まず b の位数が素数冪である場合に問題を帰着する. これは次の定理により行われる.

定理 15.1. $i = 1, 2, \dots, r$ に対して, $q_i = p_i^{e_i}$, $c_i = a^{N/q_i}$, $d_i = b^{N/q_i}$ とおき, 整数 y_i は $c_i = d_i^{y_i}$ を満たすとする. このとき, $a = b^n$ であるための必要十分条件は, $n \equiv y_i \pmod{q_i}$ ($i = 1, 2, \dots, r$) である.

定理 15.1 より, y_i を計算できれば, 中国剰余定理により n を計算できる.

そこで, b の位数が素数冪 $N = p^e$ である場合を考える. $n \equiv \sum_{i=0}^{e-1} x_i p^i \pmod{p^e}$, $x_i \in \{0, 1, \dots, p-1\}$ として, x_0, x_1, \dots, x_{e-1} を順に決定する.

$d = b^{N/p}$ として, 集合 $T = \{e, d, d^2, \dots, d^{p-1}\}$ を計算しておく. $a = b^n$ の両辺を N/p 乗すると, $a^{N/p} = d^{x_0}$ となる. $a^{N/p}$ を T から探すことで, x_0 が求められる.

$a = b^n$ より, $ab^{-x_0} = b^{x_1 p + x_2 p^2 + \cdots + x_{e-1} p^{e-1}}$ である. 両辺を N/p^2 乗すると, $(ab^{-x_0})^{N/p^2} = d^{x_1}$ となる. $(ab^{-x_0})^{N/p^2}$ を T から探すことで x_1 が求められる.

以下同様に繰り返すと x_0, x_1, \dots, x_{e-1} を計算することができる. アルゴリズムは次のように書ける.

- 1: DISCRETELOGARITHMPRIMEPOWER(b, a, N, p, e)
- 2: $L = N/p, d = b^L, T = \{e, d, d^2, \dots, d^{p-1}\}, f = a, g = b^{-1}$
- 3: **for** $i = 0$ **to** $e - 1$
- 4: f^L を計算し, T 内で探すことで, $f^L = d^{x_i}$ となる整数 $0 \leq x_i < p$ を求める
- 5: $L = L/p, f = fg^{x_i}, g = g^p$
- 6: **return**($\sum_{i=0}^{e-1} x_i p^i$)

ポーリッヒ・ヘルマンのアルゴリズムは $O(\sum_{i=1}^r (e_i \log N + p_i))$ 回の群演算, 中国剰余定理の計算などの整数の計算と, 群の要素の比較を必要とする. p_1, p_2, \dots, p_r が小さいとき, これは非常に高速である.

注意. 以上のアルゴリズムはどんな群でも適用できる方法であるが, 指数計算法 (index calculus method) のように, 特定の群 (例えば $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^\times$) に有効な方法も知られている.